



1总则

制动器是电梯系统最重要的安全部件之一,只允许合格的专业人员对制动器进行安装、调试和维修工作。DZE-13E.14E 制动器的拆解与清洗

本说明书所给制动力矩是基于下列工作条件下:

- a. 保护摩擦面, 使之不受油污、雨水和冰雪的侵蚀;
- b. 保证闸皮不接触任何溶剂;
- c. 电气导线绝对不能被拉紧、受压:
- d. 依照型号标签上的指示,正确连接电源电压;
- e. 周围环境温度: +5℃~+40℃; 如果温度超过或因为潮湿在冰点以下,则制动器制动力矩会严重地下降,必须提供相应的防范对策。
- f. 制动器正常工作电压范围参照国标GB/T 12325-2008《电能质量 供电电压允许偏差》4.2 要求的 ±7%考核。

2 制动器的使用及保养

制动器的表面温度有可能超过100℃。因此,不要让温度敏感器件、如一般电缆或电子部件、经过或固定在刹车装置上。如有必要、要采取适当的防护措施,以防意外接触。

因曳引机使用情况的不同,制动器需要调整的时间不可预期,因此需定期对制动器的运行情况进行检查, 一般情况下检查周期不应超过一个月。

进行检查和维修时,必须保证:

- a. 所有的维护工作必须保证电梯在断电情况下进行,并要保证电梯不可能意外启动;
- b. 在制动系统调整过程中,没有负载力矩施加在制动轮或电机上;
- c. 检查和维护结束后,检查所有互联锁紧关系的部件是否锁紧,并按照使用要求,调整到足够的制动力矩后,方可恢复电梯系统的运行。
- d. 所有的摩擦表面都不得污染油污。



维保项目

序号	检查项目	检查内容和方法	维保频率
1	制动表面清洁度	闸皮和制动轮表面若沾有油污等杂物,应立即清除。详见 动表面清洁度 节 6	
2	制动臂销轴灵活性	检查制动臂和箱体,制动臂和制动瓦处的销子是否灵活。	半月
3	动铁芯灵活性	用手轴向推动动铁芯的导向轴,如果导向轴可以自由复位, 说明机械方面没有问题,不需要拆解维护; 如果无法复位 或者在2秒内不能完全复位,则需要对制动器进行拆解维护, 清理动静铁芯。详见章节5	半月
4	弹簧压缩量	检查制动弹簧压缩量是否符合要求。详见章节3	半月
5	开闸间隙	检查制动轮与闸瓦间的开闸间隙, 当最小开闸间隙超过 0.3mm时, 应进行调整。详见章节3	半月
6	安全行程	检查制动器安全行程,当安全行程小于 0.5mm 时,应进行调整。详见章节 3	半月
7	调节螺栓检查	确认调节螺栓与导向轴接触面是否有明显凹坑或磨损,如有 应立即更换。	半月
8	紧固件锁紧状态	确认各紧固件互锁。	半月
9	手动松闸	确认手动松闸有效,松闸杆使用后能回复中间位置,再将松 闸杆取下,放置于安全醒目位置。	
10	开闸同步性	制动器工作时,目测两制动臂的开闸时间,当开闸有明显的快慢时需要进行调整维护。详见章节3	
11	闸皮磨损量	制动瓦的闸皮磨损量>2mm(闸皮厚度<6mm)时,应更换闸 皮。详见章节4	季度
12	制动器状态监控	若微动开关动作不正常,应及时进行调整。详见章节3	半年
13	制动器内部质量	拆解制动器,检查动铁芯和导向轴是否有油污和锈蚀,检查隔圈和滑动轴承是否磨损。详见 DZE-13E/14E 制动器拆解与清洗作业指导书。	年度
14	制动力检查	曳引机满载时,制动后制动轮有无滑移(观察 2-3min),或	年度



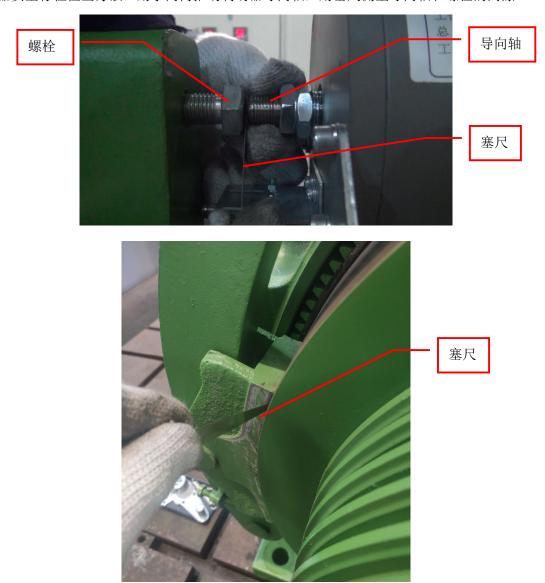
用盘手轮测量制动力矩实际值。

3 制动系统的调整

进行制动器拆解前,必将空载轿厢慢车开至井道顶部,且将对重放到缓冲器上,不得移动,否则可能发生溜车事故。

在制动系统调整前,必须先检查制动器开闸间隙和安全行程:检查制动轮与闸瓦间的间隙,当最小间隙超过 0.3mm,或制动器安全行程小于 0.5mm 时,两者满足其一,应进行调整。

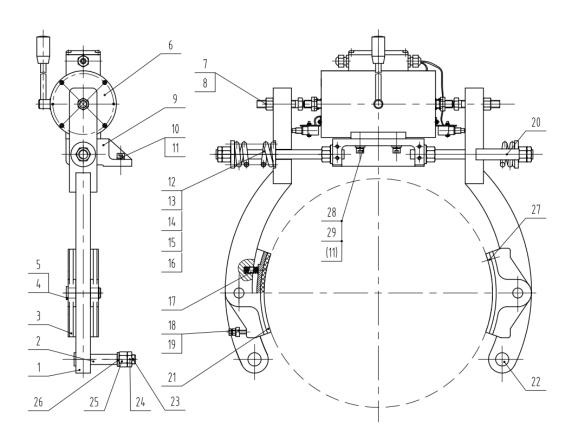
制动器安全行程检查方法: 用手向内推动制动器导向轴, 用塞尺测量导向轴和螺栓的间隙。



制动系统的调整,共分制动力的调整、制动瓦的调整、开闸间隙的调整、开闸同步性的调整和微动开关调整五个步骤。下面结合"永磁同步曳引机制动系统结构示意图",说明每个步骤的具体调整方法。



永磁同步曳引机制动系统结构示意图



序号	名称	序号	名称
1	制动臂	16	螺母 M20
2	销 1	17	压簧
3	制动瓦	18	螺栓 M8
4	销 2	19	螺母 M8
5	挡圈 22	20	标尺
6	制动器	21	闸带
7	调节螺栓 M16	22	铜套
8	螺母 M16	23	开口销
9	电磁铁安装架	24	螺母 M20
10	螺钉 M10	25	螺母 M20
11	垫圈 10	26	垫圈 20
12	制动弹簧	27	铆钉 5
13	双头螺栓	28	螺钉 M10
14	弹簧座	29	垫圈 10
15	螺母 M20		



3.1 制动力调整:

- 1. 曳引机制动力调整,左右两侧应分别进行调整,**严禁同时进行**。待一端调整结束,将相关部件锁紧后再进行另一端的调整。
- 2. 首先将压在弹簧座(14)端的压紧螺母 M20(15)和锁紧螺母 M20(16)松开,使制动弹簧处于自由状态,然后扳动压紧螺母 M20(15),使弹簧座(14)紧靠在弹簧自由端面上,受微力,将此位置作为弹簧压力的调整基准点,顺时针转动压紧螺母 M20(15),以获得足够的制动力。



正常情况下制动力矩取曳引机额定转矩的 2.5 倍

HGL310.HGL320 弹簧压缩量参数表

曳引机载重 Kg	额定转矩 Nm	制动力矩 Nm	弹簧压缩量 mm
1000	670	1675	11-13
1150	780	1950	12-14
1250	870	2175	14-16
1350	945	2363	16-18
1600	1120	2800	18-20

备注:标尺刻度值与制动臂外边重合处,即为实际弹簧压缩量值。制动力测试不合格严禁电梯通电运行,否则将发生人身事故。



3.2 制动瓦的调整:

- 1. 制动系统处于抱闸状态,制动弹簧(12)会产生足够的压力压紧制动臂(1),此时闸皮(22)的弧面紧贴在制动轮圆周弧面上。此时松开锁紧制动瓦两侧螺栓 M8 的螺母 M8(19),调节螺栓 M8(18),使螺栓 M8 与制动瓦刚好接触。
- 2. 制动器通电松闸,逆时针转动螺栓 M8(18),并用塞尺检测闸皮与制动轮两弧面间隙,当该间隙调整至上下基本均匀时,用螺母 M8(19)锁紧螺栓 M8(18)。





3.3 开闸间隙调整:

- 1. 调整制动臂上螺栓 M16(7)位置,与制动器的导向轴相接触。
- 2. 制动系统处于开闸状态,用塞尺测量是否有足够的开闸间隙,闸皮弧面与制动轮弧面的间隙为 0.1~ 0.3mm(原则上保证闸瓦与制动轮开闸不产生摩擦为宜)。若间隙不在范围内,制动器断电抱闸,调节螺栓 M16,复测闸皮弧面与制动轮弧面的间隙,调整合格以后用螺母 M16(8)锁紧螺栓 M16。



3.4开闸同步性调整:

接通和断开制动器电源,观察制动臂开闸时的快慢同步性,当一侧快另一侧慢时,如制动力矩足够,则慢的一端缩短制动器动作行程(顺时针转动螺栓 M16(7),使螺栓远离导向轴),反之,则快的一端增大制动器动作行程(逆时针转动螺栓 M16,使螺栓靠近导向轴)。边观察边调整,直至同步为止,用螺母 M16(8)锁紧。复检制动器安全行程是否符合要求。

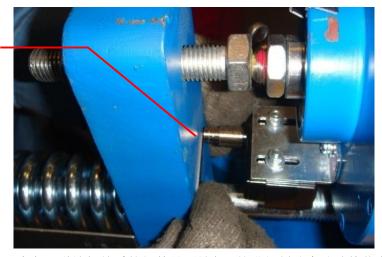




3.5微动开关调整:

制动器通电或手动打开制动器,用塞尺检测微动开关与制动臂之间的间隙,用开口扳手(7mm)调整制动器的微动开关位置,保证微动开关球状触点与制动臂的间隙为 1.5mm(刚好能听到微动开关动作声音,或控制柜反馈信号)。

1.5mm 塞尺

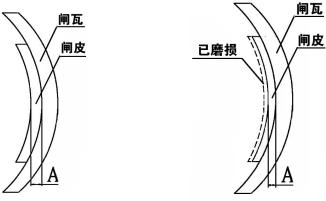


调整结束后,检查一遍有互联锁紧关系的部件是否锁紧,并进行制动力试验静载实验,如果实验不合格,应该重新调整。



4 制动闸皮的检查和维护

进行制动器闸皮厚度测量前,必须将电梯慢车开至上端站(空载),且将对重放到缓冲器上(空载),然后切断总电源,否则可能发生溜车事故。确认抱闸已断电抱合,将钢尺垂直于制动轮圆弧面,制动轮圆弧面到制动瓦的距离即为制动闸皮的厚度。当测量到的闸皮厚度小于闸皮必须保证的厚度时(即闸皮厚度 <6mm 时,测量时应选取闸皮厚度最小位置,特别关注铆钉处的闸皮磨损),必须联系厂家后更换固定有闸皮的制动瓦。详见下面示意图:

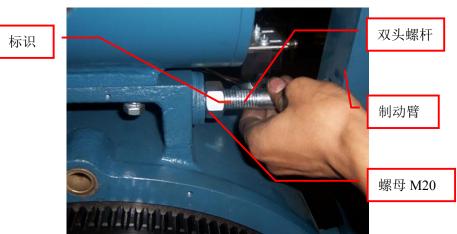


由引扣裁重(1-2)	人如何中国序()	磨损后闸皮保证的最		
曳引机载重(kg)	全新闸皮厚度(mm)	小厚度 A(mm)		
1000	8	6		
1150	8	6		
1250	8	6		
1350	6	4		
1600	6	4		

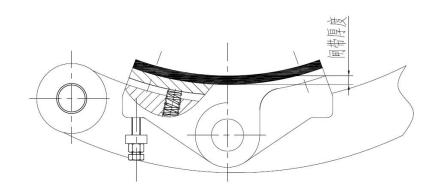


4.1 拆卸制动瓦

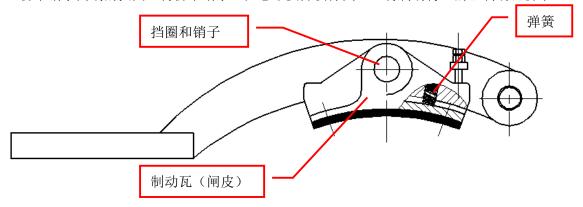
- 1. 记录好制动系统标尺的弹簧压缩量;在螺母 M20 与双头螺杆的结合处用标记笔做好标识。
- 2. 用开口扳手(30mm)松出螺母 M20, 拧出双头螺杆, 将制动臂连同双头螺杆一起从曳引机上放下。拆下弹簧。



3. 测量闸皮磨损量是否超过 2mm。



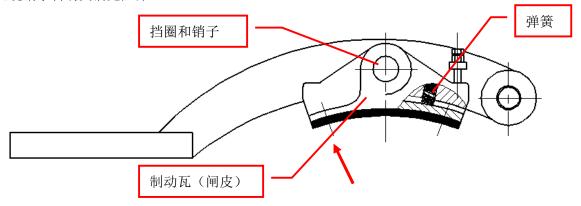
- 4. 当闸皮磨损量超过范围时,应更换制动瓦。
- 5. 拆下销子两端的挡圈,再拆下销子(注意不要弄丢弹簧),将制动臂上的旧制动瓦拆下。



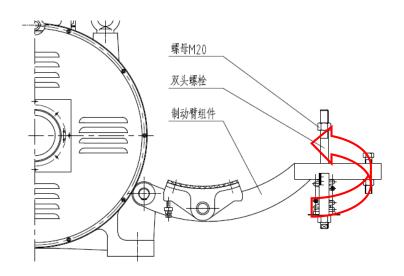


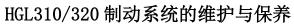
4.2 安装制动瓦

1. 将弹簧装入新制动瓦内,再一起装到制动臂上,用销子和挡圈固定。在图示位置按压制动瓦,确认制动瓦绕销子转动灵活无阻滞。

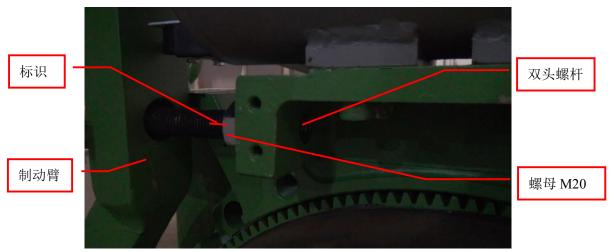


2. 将制动臂组件向上翻转,再将双头螺栓拧入曳引机对应螺孔,用螺母 M20 紧固双头螺栓。 注意:螺母 M20 紧固双头螺栓时,核对标识。









- 6. 用开口扳手(30mm)将弹簧座外侧螺母 M20 松开,调节内侧的螺母 M20 调节制动弹簧,观察标尺的刻度值(标尺刻度值与制动臂外边重合处,即为制动弹簧压缩量),以达到需要的制动力矩。用两件扳手锁紧外侧螺母和内侧螺母。
- 7. 参照上述制动系统调整方法进行调整。





5 制动表面清洁

检查制动轮表面是否沾有油污等杂物,若有,则应立即清除。清除方法如下:

注意:进行制动表面清洁前,必须将电梯慢车开至上端站(空载),且将对重放到缓冲器上(空载),然后切断总电源,否则可能发生溜车事故。

1. 松开一侧制动臂弹簧组件,打开制动臂,用沾有丙酮或其他除油剂的干净棉布清除制动轮表面和闸皮的油污,如果闸皮上的油污无法清除,则必须更换新的闸皮。用 600 目以上的细砂纸对制动轮和闸皮表面的碳化物进行修整、清理。





- 2. 清洁结束后,将制动弹簧组件复位,再用同样方法对另一侧制动臂闸皮进行检查。
- 3. 对制动力进行检查。如果制动力不符合要求,则应及时联系生产厂家后,决定处理方案。